

PREMIER PROBLÈME

Première Partie

1. Le rang de la matrice $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ est $\begin{cases} 0 & \text{si } (a, b, c, d) = 0 \\ 1 & \text{si } ad - bc = 0, (a, b, c, d) \neq 0 \\ 2 & \text{si } ad - bc \neq 0 \end{cases}$
2. $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
 - (a) Il est évident que $rg(A) = 0$ si et seulement si le sous-espace vectoriel engendré par ses vecteurs colonnes est nul et cela équivaut à dire que $A = 0$; en particulier si A n'est pas nulle $rg(A) \geq 1$.
 - (b) Si A est inversible, les vecteurs colonnes $C_1(A), \dots, C_n(A)$ forment une base de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ donc $\dim \text{vect}(C_1(A), \dots, C_n(A)) = n$ c'est à dire $rg(A) = n$. Réciproquement, si $rg(A) = n$ la famille $(C_1(A), \dots, C_n(A))$ est une base de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ donc A est inversible.
3. On note f_A l'endomorphisme de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ canoniquement associé à A . On a

$$rg(f_A) = \dim(\text{Im}(f_A))$$

et comme $\text{Im}(f_A) = \text{vect}(C_1(A), \dots, C_n(A))$ alors $rg(A) = rg(f_A)$.

4. (a) On a $A = U \cdot {}^tV = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} \cdot (v_1 \dots v_n)$; en notant $A = (a_{i,j})$ et en effectuant le produit matriciel $U \cdot {}^tV$, on voit que $a_{k,\ell} = u_k v_\ell$ pour tout $(k, \ell) \in \{1, \dots, n\}^2$.
 - (b) Avec les notations de la question précédente, on a : $\text{Tr}(A) = \sum_{i=1}^n a_{i,i} = \sum_{i=1}^n u_i v_i = {}^tV U$.
 - (c) D'après la question (4.a), la $j^{\text{ième}}$ colonne de A est $C_j(A) = v_j U$.
 - (d) On a $V \neq 0$ donc il existe j_0 tel que $v_{j_0} \neq 0$; ainsi $C_{j_0}(A) = v_{j_0} U \neq 0$ puisque $U \neq 0$; on en déduit que $rg(A) \geq 1$. D'autre part, pour tout $j \in \{1, \dots, n\}$, $C_j(A) = v_j U = \frac{v_j}{v_{j_0}} C_{j_0}(A)$ cela montre que $rg(A) \leq 1$; d'où $rg(A) = 1$.
5. (a) La matrice A est de rang 1, donc non nulle d'où l'existence d'un i_0 tel que $C_{i_0}(A) \neq 0$.
 - (b) On a $rg(A) = \dim \text{vect}((C_1(A), \dots, C_n(A))) = 1$, donc les colonnes de la matrice A sont toutes proportionnelles à la colonne $C_{i_0}(A)$; ainsi, pour tout $j \in \{1, \dots, n\}$, il existe un réel λ_j tel que $C_j(A) = \lambda_j C_{i_0}(A)$.
 - (c) D'après le calcul précédent, les vecteurs colonnes de A sont $\lambda_1 C_{i_0}(A), \dots, \lambda_n C_{i_0}(A)$; le calcul effectué à la question (4.a) montre alors que $A = C_{i_0}(A) \cdot (\lambda_1 \dots \lambda_n)$, c'est

à dire que $A = X \cdot {}^tY$ avec $X = C_{i_0}(A)$ et $Y = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix}$.

- (d) Si $A = X_0 \cdot {}^t Y_0 = X_1 \cdot {}^t Y_1$ et $rg(A) = 1$, alors les vecteurs X_0, X_1, Y_0 et Y_1 sont non nuls. Posons $Y_0 = {}^t (y_1, \dots, y_n)$, $Y_1 = {}^t (z_1, \dots, z_n)$. Il existe un indice i_0 tel que $C_{i_0}(A) \neq 0$; or $C_{i_0}(A) = y_{i_0} X_0 = z_{i_0} X_1$ donc $X_1 = \lambda X_0$ avec $\lambda = \frac{y_{i_0}}{z_{i_0}} \neq 0$. Par ailleurs, pour tout $j \in \{1, \dots, n\}$, $C_j(A) = y_j X_0 = z_j X_1 = \lambda z_j X_0$ donc $z_j = \frac{1}{\lambda} y_j$ et $Y_1 = \frac{1}{\lambda} Y_0$. Réciproquement, si $\lambda \neq 0$ alors on a bien $(\lambda X_0) \cdot {}^t \left(\frac{1}{\lambda} Y_0 \right) = X_0 \cdot {}^t Y_0 = A$.

Ainsi, les couples cherchés sont de la forme $\left(\lambda X_0, \frac{1}{\lambda} Y_0 \right)$ avec $\lambda \in \mathbb{R}^*$.

6. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ avec $rg(A) = r > 0$; d'après un résultat du cours, on peut mettre A sous la forme $A = PJQ$ avec $J = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, I_r la matrice identité d'ordre r et P, Q des matrices inversibles de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Notons E_{ij} la matrice de terme général $e_{k,l}$ avec $e_{k,l} = 1$ si $(k,l) = (i,j)$ et $e_{kl} = 0$ sinon; alors $J = \sum_{i=1}^r E_{ii}$ et par suite $A = P \left(\sum_{i=1}^r E_{ii} \right) Q = \sum_{i=1}^r P E_{ii} Q$, en plus $1 = rg(E_{ii}) = rg(P E_{ii} Q)$ puisque ces deux matrices sont équivalentes.

7. (a) Il est évident que si les vecteurs Z_1, \dots, Z_n sont tous nuls alors $\sum_{i=1}^n Y_i \cdot {}^t Z_i = 0$.

Réciproquement, si $\sum_{i=1}^n Y_i \cdot {}^t Z_i = 0$ alors, pour $j \in \{1, \dots, n\}$, on a

$$0 = \left(\sum_{i=1}^n Y_i \cdot {}^t Z_i \right) \cdot Z_j = \sum_{i=1}^n Y_i \cdot {}^t Z_i \cdot Z_j = \sum_{i=1}^n ({}^t Z_j Z_j) Y_i,$$

et comme les vecteurs Y_1, \dots, Y_n sont indépendants, on obtient $\|Z_j\|^2 = {}^t Z_j Z_j = 0$, pour tout $j \in \{1, \dots, n\}$; donc les vecteurs Z_1, \dots, Z_n sont tous nuls.

- (b) Soit $(\lambda_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ une famille de réels tels que $\sum_{1 \leq i, j \leq n} \lambda_{ij} X_i \cdot {}^t Y_j = 0$ alors

$$0 = \sum_{i=1}^n X_i \cdot \left(\sum_{j=1}^n \lambda_{ij} \cdot {}^t Y_j \right) = \sum_{i=1}^n X_i \cdot {}^t \left(\sum_{j=1}^n \lambda_{ij} \cdot Y_j \right).$$

La question précédente montre alors que, pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, $\sum_{j=1}^n \lambda_{ij} \cdot {}^t Y_j = 0$.

Par transposition on obtient $\sum_{j=1}^n \lambda_{ij} \cdot Y_j = 0$, pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$; la famille (Y_1, \dots, Y_n) étant libre, on déduit de ce qui précède que $\lambda_{ij} = 0$, pour tout $(i, j) \in \{1, \dots, n\}^2$; cela montre que la famille $(X_i \cdot {}^t Y_j)_{i, j}$ est libre et comme $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est de dimension n^2 , cette famille en constitue une base.

8. (a) La bilinéarité découle de la linéarité de la trace. Par ailleurs, on sait que, pour tout $M, N \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $\langle M, N \rangle = \text{Tr}({}^t M \cdot N) = \text{Tr}({}^t ({}^t M \cdot N)) = \text{Tr}({}^t N \cdot M) = \langle N, M \rangle$; cela montre que la symétrie de la forme bilinéaire. Enfin, pour tout $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $\langle M, M \rangle = \text{Tr}({}^t M \cdot M) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} M_{ij}^2 \geq 0$, en plus

$$\langle M, M \rangle = 0 \iff \sum_{1 \leq i, j \leq n} M_{ij}^2 = 0 \iff M = 0.$$

Cela prouve que l'application $(M, N) \longmapsto \langle M, N \rangle$ est un produit scalaire sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

(b) Si X, X', Y et Y' sont des éléments de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, alors

$$\langle X \cdot {}^t Y, X' \cdot {}^t Y' \rangle = \text{Tr} ({}^t (X \cdot {}^t Y) \cdot (X' \cdot {}^t Y')) = \text{Tr} (Y \cdot {}^t X \cdot X' \cdot {}^t Y'),$$

et comme ${}^t X \cdot X' \in \mathbb{R}$ alors $\text{Tr} ({}^t X \cdot X' \cdot Y \cdot {}^t Y') = {}^t X \cdot X' \text{Tr} (Y \cdot {}^t Y') = ({}^t X \cdot X') \cdot ({}^t Y \cdot Y')$.
Ainsi

$$\langle X \cdot {}^t Y, X' \cdot {}^t Y' \rangle = 0 \iff {}^t X \cdot X' = 0 \text{ ou } {}^t Y \cdot Y' = 0.$$

On en déduit que les matrices $X \cdot {}^t Y$ et $X' \cdot {}^t Y'$ sont orthogonales si et seulement si les vecteurs X, X' ou les vecteurs Y, Y' sont orthogonaux dans $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ muni de son produit scalaire canonique.

(c) Si $(X_1, \dots, X_n), (Y_1, \dots, Y_n)$ sont deux systèmes de vecteurs de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, alors la famille $(X_i \cdot {}^t Y_j)_{i,j}$ est orthonormée si et seulement si

$$\langle X_i \cdot {}^t Y_j, X_k \cdot {}^t Y_l \rangle = \begin{cases} 1 & \text{si } (i, j) = (k, l) \\ 0 & \text{si } (i, j) \neq (k, l) \end{cases}$$

Or d'après le calcul précédent, on a $\langle X_i \cdot {}^t Y_j, X_k \cdot {}^t Y_l \rangle = {}^t X_i \cdot X_k \cdot {}^t Y_j \cdot Y_l$. Donc, pour que la famille $(X_i \cdot {}^t Y_j)_{i,j}$ soit orthonormée dans $(\mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \langle, \rangle)$, il suffit que les deux familles $(X_1, \dots, X_n), (Y_1, \dots, Y_n)$ soient orthonormées dans $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, muni de son produit scalaire canonique.

Deuxième Partie

Soit $A = U \cdot {}^t V$ une matrice de rang 1, $\alpha = {}^t V \cdot U$ et $W = ({}^t V V) \cdot U$

1. On a : $A^2 = (U \cdot {}^t V) \cdot (U \cdot {}^t V) = U \cdot ({}^t V \cdot U) \cdot {}^t V = \alpha A$
2. Une récurrence permet de conclure que $A^k = \alpha^{k-1} A$ pour tout $k \in \mathbb{N}^*$; on en déduit que la matrice A est nilpotente si et seulement s'il existe $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $A^k = 0$ c'est à dire si et seulement si $\alpha = 0$ puisque A est non nulle.
3. Si A n'est pas nilpotente, d'après la question précédente $\alpha \neq 0$ et on a

$$\left(\frac{1}{\alpha} A \right)^2 = \frac{1}{\alpha^2} A^2 = \frac{1}{\alpha^2} \alpha A = \frac{1}{\alpha} A,$$

donc la matrice $\frac{1}{\alpha} A$ est celle d'un projecteur.

4. (a) la matrice A est de rang 1 et comme $n \geq 2$ alors A n'est pas inversible et 0 est une valeur propre de A ; le sous-espace propre de A associée à la valeur propre 0, qui n'est rien d'autre que son noyau noté $\ker A$, est par définition égal à

$$\{Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) / AY = 0\} = \{Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) / U {}^t V Y = 0\}$$

Or, comme $U \neq 0$ on a l'équivalence $U {}^t V Y = ({}^t V Y) \cdot U = 0 \iff {}^t V Y = 0$; on en déduit que $\ker A = \{Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) / {}^t V Y = 0\}$ et d'après le théorème du rang $\dim \ker A = n - \text{rg}(A) = n - 1$.

- (b) On a $AU = U {}^t V U = ({}^t V U) \cdot U = \alpha U$, et comme $U \neq 0$ alors α est une valeur propre de A . Par ailleurs, le fait que la somme des dimensions des sous-espaces propres d'une matrice est toujours inférieure ou égale à son ordre, adjoint au fait que $\dim \ker A = n - 1$ permet d'affirmer que le sous-espace propre de A associé à la valeur propre α est de dimension 1 et ce sous-espace propre vaut $\mathbb{R}U$.

- (c) Si $\alpha = 0$, la matrice A est nilpotente et 0 est son unique valeur propre.
 Si $\alpha \neq 0$, la matrice A admet deux valeurs propres qui sont 0 et α puisque la somme des sous-espaces propres associés est égale n .
5. si $\alpha \neq 0$, d'après la question (4), 0 et α sont les valeurs propres de A et la somme de leur sous-espaces propres est égale l'ordre de A , donc A est diagonalisable.
 En prenant une base (U_1, \dots, U_{n-1}) de $\ker(A)$ et une base (U_n) de $\ker(A - \alpha I_n)$, la matrice de l'endomorphisme f dans la base (U_1, \dots, U_n) est $\text{diag}(0, \dots, 0, \alpha)$. Donc A est semblable à $\text{diag}(0, \dots, 0, \alpha)$ puisque ces deux matrices représentent le même endomorphisme f .
6. On suppose que $\alpha = 0$.
- (a) Comme 0 est la seule valeur propre de A , la matrice A est diagonalisable si et seulement si elle est nulle. Comme $A \neq 0$ alors A n'est pas diagonalisable.
- (b) $AU = \alpha U = 0$ donc $U \in \ker f$ et comme le vecteur W est colinéaire à U et $W \neq 0$, le théorème de la base incomplète permet de compléter W en une base (E_1, \dots, E_{n-2}, W) de $\ker f$ qui est de dimension $n - 1$.
- (c) On a $AV = U^t V V = {}^t V V U = W \neq 0$ donc $W \notin \ker f$ et par suite la famille $(E_1, \dots, E_{n-2}, W, V)$ est libre, c'est donc une base de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

La matrice de f dans la base $(E_1, \dots, E_{n-2}, W, V)$ est
$$\begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}.$$

- (d) Soit A une matrice de rang 1, d'après les questions (1.5.c) et (1.4.b), on peut écrire A sous la forme $A = U^t V$ où U, V sont deux vecteurs non nuls de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, avec $\text{Tr}(A) = {}^t V U$; si plus A est de trace nulle, alors d'après la question (2.6.c), A

est semblable à la matrice
$$\begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}.$$
 La transitivité de la relation de

similitude permet enfin de conclure que deux matrices de rang 1 et de trace nulle sont semblables.

DEUXIÈME PROBLÈME

I. Résultats préliminaires

1. (a) Pour tout nombre complexe non nul z , on a $|P(z)| = |a_d z^d| |a_0 z^{-d} + a_1 z^{1-d} + \dots + a_{d-1} z^{-1} + 1|$ et comme $\lim_{|z| \rightarrow +\infty} |a_0 z^{-d} + a_1 z^{1-d} + \dots + a_{d-1} z^{-1} + 1| = 1$, on déduit que

$$|P(z)| \underset{|z| \rightarrow +\infty}{\sim} |a_d z^d| = |a_d| |z|^d.$$

- (b) On vient d'établir que $\lim_{|z| \rightarrow +\infty} \frac{|P(z)|}{|a_d z^d|} = 1$; on en déduit par définition de la limite qu'il existe un réel $R > 0$ tel que pour tout nombre complexe z vérifiant $|z| \geq R$, on ait $\left| \frac{|P(z)|}{|a_d z^d|} - 1 \right| \leq \frac{1}{2}$, et donc $\frac{1}{2} |a_d| |z|^d \leq |P(z)| \leq \frac{3}{2} |a_d| |z|^d \leq 2 |a_d| |z|^d$.

2. (a) L'application $(x, y) \mapsto |P(x + iy)|$ est la composée de la fonction $(x, y) \mapsto P(x + iy)$, polynômiale en x et y donc continue sur \mathbb{R}^2 , et de la fonction $z \mapsto |z|$ qui est 1-lipschitzienne sur \mathbb{C} ; on déduit que $(x, y) \mapsto |P(x + iy)|$ est continue sur \mathbb{R}^2 . Or on sait que, toute fonction réelle continue sur une partie fermée bornée de \mathbb{R}^2 est bornée et y atteint ses bornes, d'où le résultat demandé puisque tout disque fermé borné de \mathbb{R}^2 est une partie fermée borée de \mathbb{R}^2 .
- (b) $\{|P(z)|; z \in \mathbb{C}\}$ est une partie de \mathbb{R} , non vide et minorée par 0; elle admet donc une borne inférieure notée m . Comme $\lim_{|z| \rightarrow +\infty} |P(z)| = +\infty$ alors d'après la définition de la limite, il existe $R' > 0$ tel que, pour tout nombre complexe z vérifiant $|z| \geq R'$, on ait $|P(z)| \geq m + 1$. On en déduit que

$$m = \inf_{z \in \mathbb{C}} |P(z)| = \inf_{|z| \leq R'} |P(z)| = \inf_{x^2 + y^2 \leq R'^2} |P(x + iy)|,$$

quantité atteinte, d'après la question 2.(a), en un point (x_0, y_0) du disque fermé de \mathbb{R}^2 , de centre 0 et de rayon R' . On en déduit que la fonction $z \mapsto |P(z)|$ atteint sa borne inférieure en $z_0 = x_0 + iy_0$.

II. Première méthode analytique

1. (a) La fonction $t \mapsto Q(\alpha t)$ est polynômiale en t , donc continue; on déduit de la continuité en 0 de cette fonction que $\lim_{t \rightarrow 0} \alpha^k Q(\alpha t) = 0$ (puisque $Q(0) = 0$), ce qui se traduit par l'existence de $\eta > 0$ tel que $|\alpha^k Q(\alpha t)| \leq \frac{1}{2}$ pour $t \in]0, \eta[$. Le résultat en découle si l'on choisit $t_0 \in]0, \min(1, \eta)[$.
- (b) $\alpha^k = \frac{-1}{b}$ donc $Q_1(\alpha t_0) = 1 - t_0^k + t_0^k \alpha^k Q(\alpha t_0)$. Comme $t_0 \in]0, 1[$, l'inégalité triangulaire adjointe à 1.(a) donnent $|Q_1(\alpha t_0)| \leq 1 - t_0^k + t_0^k |\alpha^k Q(\alpha t_0)| \leq 1 - \frac{t_0^k}{2} < 1$.
2. On considère comme indiqué le polynôme Q_1 tel que, pour tout $z \in \mathbb{C}$, $Q_1(z) = \frac{P(\gamma + z)}{P(\gamma)}$. Le coefficient constant de Q_1 vaut 1 et Q_1 s'écrit alors sous la forme $Q_1 = 1 + bX^k + X^k Q$, où Q est un polynôme complexe vérifiant $Q(0) = 0$ et k désigne la valuation du polynôme $Q_1 - 1$; en particulier $k \geq 1$. On peut donc appliquer le résultat de la question précédente et déduire l'existence d'un complexe δ ($\delta = \alpha t_0$) tel que $|Q_1(\delta)| < 1$, ce qui est équivalent à $|P(\delta)| < |P(\gamma)|$.
3. L'existence de z_0 est assurée par la question I-2.(b). Alors $P(z_0) = 0$; sinon, en appliquant la question précédente il existerait un complexe z_1 tel que $|P(z_1)| < |P(z_0)|$, ce qui contredirait le caractère minimal de la valeur $|P(z_0)|$.

III. Deuxième méthode analytique

On suppose que le polynôme P s'écrit $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ avec $n \geq 1$ et $a_n \neq 0$. Son polynôme

dérivé, noté P' , s'écrit alors $P' = \sum_{k=1}^n k a_k X^{k-1}$.

1. La fonction $r \mapsto P(re^{i\theta}) = \sum_{k=0}^n a_k r^k e^{ik\theta}$ est polynômiale donc dérivable sur \mathbb{R} (à valeurs dans \mathbb{C}^*) de dérivée la fonction $r \mapsto \sum_{k=1}^n k a_k r^{k-1} e^{ik\theta} = e^{i\theta} P'(re^{i\theta})$; on en déduit que

l'application partielle $r \mapsto \frac{1}{P(re^{i\theta})}$ de f est dérivable sur \mathbb{R} , d'où l'existence de la dérivée partielle de f par rapport à r , avec pour tout $(r, \theta) \in \mathbb{R}^2$,
$$\frac{\partial f}{\partial r}(r, \theta) = -e^{i\theta} \frac{P'(re^{i\theta})}{(P(re^{i\theta}))^2}.$$

De même la fonction $\theta \mapsto P(re^{i\theta}) = \sum_{k=0}^n a_k r^k e^{ik\theta}$ est dérivable sur \mathbb{R} (à valeurs dans \mathbb{C}^*)

de dérivée la fonction $\theta \mapsto \sum_{k=1}^n i k a_k r^k e^{ik\theta} = ire^{i\theta} P'(re^{i\theta})$; ceci montre que f admet une dérivée partielle par rapport à θ avec pour tout $(r, \theta) \in \mathbb{R}^2$,

$$\frac{\partial f}{\partial \theta}(r, \theta) = -ire^{i\theta} \frac{P'(re^{i\theta})}{(P(re^{i\theta}))^2} = ir \frac{\partial f}{\partial r}(r, \theta).$$

De plus, comme les applications $(x, y) \mapsto P(x+iy)$ et $(x, y) \mapsto P'(x+iy)$ sont continues, la première ne s'annulant pas, et d'après la continuité de l'application

$$(r, \theta) \mapsto (r \cos \theta, r \sin \theta),$$

on déduit, vues leur expressions, que les dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial r}$ et $\frac{\partial f}{\partial \theta}$ sont continues sur \mathbb{R}^2 et par suite f est de classe C^1 sur \mathbb{R}^2 .

2. (a) F est une fonction définie par une intégrale (sur le segment $[0, 2\pi]$) dépendant d'un paramètre. On applique donc le théorème de dérivation sous le signe \int (cas d'un segment) : f étant de classe C^1 sur \mathbb{R}^2 (à valeurs dans \mathbb{C}), elle est en particulier continue sur $\mathbb{R} \times [0, 2\pi]$ et admet une dérivée partielle $\frac{\partial f}{\partial r}$ continue elle aussi. On déduit que F est de classe C^1 et donc dérivable sur \mathbb{R} , avec pour tout réel r ,

$$F'(r) = \int_0^{2\pi} \frac{\partial f}{\partial r}(r, \theta) d\theta = \int_0^{2\pi} -e^{i\theta} \frac{P'(re^{i\theta})}{(P(re^{i\theta}))^2} d\theta = \int_0^{2\pi} -\frac{i}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta}(r, \theta) d\theta.$$

Le théorème fondamental de calcul des intégrales s'applique et, compte tenu de la 2π -périodicité de f par rapport à θ , on obtient $F'(r) = \frac{-i}{r} (f(r, 2\pi) - f(r, 0)) = 0$, pour tout $r \in \mathbb{R}$.

- (b) Comme P n'est pas constant alors d'après la question 1.(b) des préliminaires, il existe $R > 0$ tel que pour tout nombre complexe z tel que $|z| \geq R$ on ait

$$\frac{1}{2} |a_n| |z|^n \leq |P(z)|,$$

de sorte que pour $r \geq R$, $|F(r)| \leq \frac{4\pi}{|a_n| r^n}$ ce qui entraîne que $\lim_{r \rightarrow +\infty} F(r) = 0$.

- (c) D'après son expression $F(0) = \frac{2\pi}{P(0)}$. Or, F' étant nulle sur \mathbb{R} à valeurs dans \mathbb{C} , F est constante de valeur $F(0) \neq 0$, ce qui contredit le fait que $\lim_{r \rightarrow +\infty} F(r) = 0$.

On déduit donc de ce qui précède que notre hypothèse de départ est fautive d'où le théorème de D'Alembert-Gauss : Tout polynôme non constant à coefficients complexes possède au moins une racine complexe.